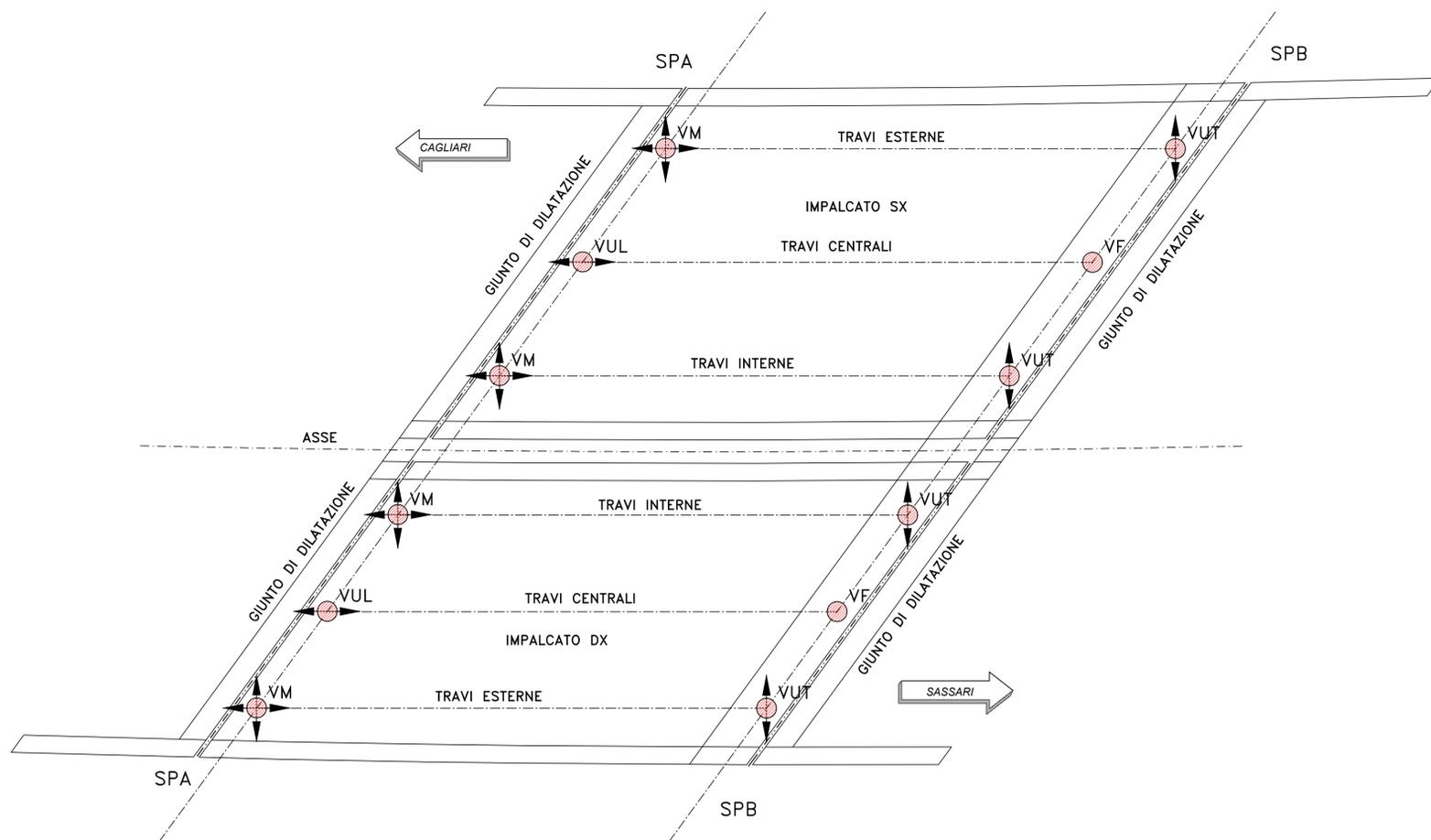


SCHEMA DI VINCOLO



APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO
 VF APPARECCHIO FISSO
 VUT APPARECCHIO UNI TRASVERSALE
 VUL APPARECCHIO UNI LONGITUDINALE
 VM APPARECCHIO MOBILE

CARATTERISTICHE PRESTAZIONALI APPARECCHI DI APPOGGIO
 $N_{s\ SLU}$ MASSIMO CARICO VERTICALE SLU
 $VI_{\ SLU}$ MASSIMO CARICO ORIZZONTALE LONGITUDINALE SLU
 $Vt_{\ SLU}$ MASSIMO CARICO ORIZZONTALE TRASVERSALE SLU
 S_{long} SCORRIMENTO IN DIREZIONE LONGITUDINALE
 S_{trasv} SCORRIMENTO IN DIREZIONE TRASVERSALE

CARATTERISTICHE PRESTAZIONALI GIUNTI DI DILATAZIONE
 $S_{long\ tot}$ SCORRIMENTO COMPLESSIVO IN DIREZIONE LONGITUDINALE
 $S_{trasv\ tot}$ SCORRIMENTO COMPLESSIVO IN DIREZIONE TRASVERSALE
 B_{cord_sx} o B_{cord_sx} LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE DI CORDOLO O MARCIAPIEDE IN CORRISPONDENZA ELEMENTO MARGINALE SX O INTERNO
 B_{plat} LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE IN ELASTOMERO ARMATO DA DISPORRE IN CORRISPONDENZA PIATTAFORMA STRADALE
 B_{cord_dx} o B_{cord_est} LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE DI CORDOLO O MARCIAPIEDE IN CORRISPONDENZA ELEMENTO MARGINALE DX O ESTERNO

VI06 - CARREGGIATA SINISTRA

APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO

Allineamento	TRAVI INTERNE						TRAVI CENTRALI						TRAVI ESTERNE								
	Tip	$N_s\ sl_u$ [kN]	$VI\ sl_u$ [kN]	$Vt\ sl_u$ [kN]	$S_{long} \pm$ [mm]	$S_{trasv} \pm$ [mm]	rot [rad]	Tip	$N_s\ sl_u$ [kN]	$VI\ sl_u$ [kN]	$Vt\ sl_u$ [kN]	$S_{long} \pm$ [mm]	$S_{trasv} \pm$ [mm]	rot [rad]	Tip	$N_s\ sl_u$ [kN]	$VI\ sl_u$ [kN]	$Vt\ sl_u$ [kN]	$S_{long} \pm$ [mm]	$S_{trasv} \pm$ [mm]	rot [rad]
SPA	VM	3000			50	25	0.010	VUL	3000		300	50		0.010	VM	3000			50	25	0.010
SPB	VUT	3000	1000			25	0.010	VF	3000	1000	1000			0.010	VUT	3000	1000			25	0.010

GIUNTI DI DILATAZIONE

Allineamento	$S_{long\ tot}$ [mm]	$S_{trasv\ tot}$ [mm]	B_{cord_int} [m]	B_{plat} [m]	B_{cord_est} [m]
SPA	50	50	0.93	16.74	0.93
SPB	50	50	0.94	16.35	0.95

VI06 - CARREGGIATA DESTRA

APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO

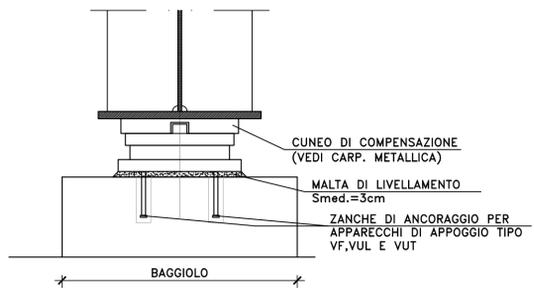
Allineamento	TRAVI INTERNE						TRAVI CENTRALI						TRAVI ESTERNE								
	Tip	$N_s\ sl_u$ [kN]	$VI\ sl_u$ [kN]	$Vt\ sl_u$ [kN]	$S_{long} \pm$ [mm]	$S_{trasv} \pm$ [mm]	rot [rad]	Tip	$N_s\ sl_u$ [kN]	$VI\ sl_u$ [kN]	$Vt\ sl_u$ [kN]	$S_{long} \pm$ [mm]	$S_{trasv} \pm$ [mm]	rot [rad]	Tip	$N_s\ sl_u$ [kN]	$VI\ sl_u$ [kN]	$Vt\ sl_u$ [kN]	$S_{long} \pm$ [mm]	$S_{trasv} \pm$ [mm]	rot [rad]
SPA	VM	3000			50	25	0.010	VUL	3000		300	50		0.010	VM	3000			50	25	0.010
SPB	VUT	3000	1000			25	0.010	VF	3000	1000	1000			0.010	VUT	3000	1000			25	0.010

GIUNTI DI DILATAZIONE

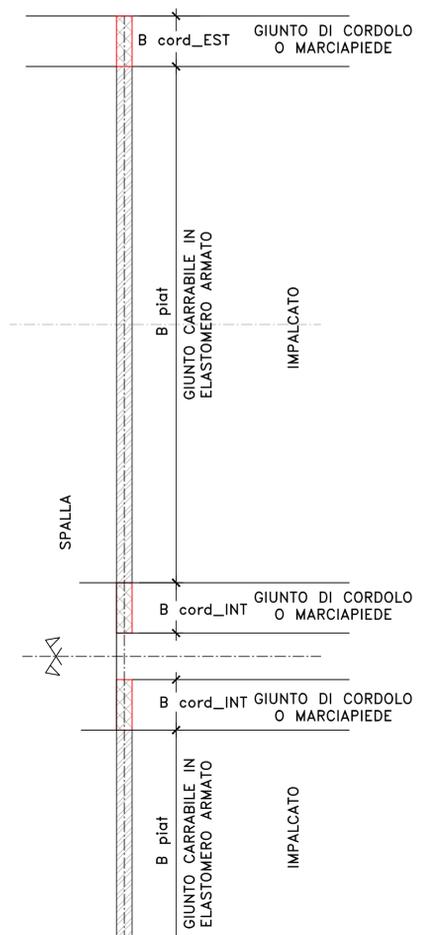
Allineamento	$S_{long\ tot}$ [mm]	$S_{trasv\ tot}$ [mm]	B_{cord_int} [m]	B_{plat} [m]	B_{cord_est} [m]
SPA	50	50	0.92	13.85	0.92
SPB	50	50	0.94	14.15	0.93

SCHEMA APPARECCHIO D'APPOGGIO

SCALA 1:20



SCHEMA DISTRIBUZIONE GIUNTO DI DILATAZIONE



SIMBOLOGIA :

- VUL - APPOGGIO UNIDIREZIONALE LONGITUDINALE
- VUT - APPOGGIO UNIDIREZIONALE TRASVERSALE
- VM - APPOGGIO MULTIDIREZIONALE
- VF - APPOGGIO FISSO

NOTE E PRESCRIZIONI

- IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHIO D'APPOGGIO E TRAVE D'IMPALCATO AVVERRA' MEDIANTE PERNO IN POSIZIONE CENTRALE CHE VA AD INSERIRSI SU UN FORO RICAVATO IN APPOSITA CONTROPIASTRA SALDATA ALLA PIATTABANDA INFERIORE.
- IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHI DI APPOGGIO DI TIPO FISSO O UNIDIREZIONALI E BAGGIOLI AVVERRA' MEDIANTE ZANCHE INGHISATE CON MALTA ESPANSIVA TIPO EMACO IN APPOSITI "RISPARMI" RICAVATI NEI BAGGIOLI IN FASE DI GETTO.
- IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHI DI APPOGGIO DI TIPO MULTIDIREZIONALE E BAGGIOLI AVVERRA' MEDIANTE INCOLLAGGIO CON RESINA EPOSSIDICA. PREVEDERE UNO SPESSORE MEDIO PARI A 3 cm DI MALTA ESPANSIVA TIPO EMACO AL DI SOTTO DI CIASCUN APPARECCHIO DI APPOGGIO.

Sanas
GRUPPO FS ITALIANE
Direzione Progettazione e Realizzazione Lavori

S.S. n.131 "Carlo Felice"
 Completamento itinerario Sassari - Olbia
 Potenziamento-Messa in sicurezza dal km 192+500 al km 209+500
 1° lotto (dal km 193 al km 199)

PROGETTO DEFINITIVO COD. CA349

PROGETTAZIONE: ATI VIA - SERING - VDP - BRENG

PROGETTISTA E RESPONSABILE DELL'INTEGRAZIONE DELLE PRESTAZIONI SPECIALISTICHE:
 Dott. Ing. Giovanni Piazza (Ord. Ing. Prov. Roma 27296)
 RESPONSABILI D'AREA:
 Responsabile Tracciato stradale: Dott. Ing. Massimo Capasso (Ord. Ing. Prov. Roma 26031)
 Responsabile Strutture: Dott. Ing. Giovanni Piazza (Ord. Ing. Prov. Roma 27296)
 Responsabile Idraulico, Geotecnico e Impianti: Dott. Ing. Sergio Di Moia (Ord. Ing. Prov. Palermo 4872)
 Responsabile Ambiente: Dott. Ing. Francesco Ventura (Ord. Ing. Prov. Roma 14660)

GRUPPO DI PROGETTAZIONE MANDATARIA:
VIA INGEGNERIA
 MANDANTE:
SERING INGEGNERIA
vdp
BRENG BRIDGE ENGINEERING

OPERE D'ARTE MAGGIORI
 VIADOTTI E PONTI
 VIADOTTO - VI06 SVINCOLO SV02 CODROGIANOS
 Schema di vincolo con caratteristiche prestazionali, apparecchi di appoggio e giunti

CODICE PROGETTO	NOME FILE	REVISIONE	SCALA:
PROGETTO: DPCA0349 D 20	CA349_P00VI06STRDC01_A	A	Varie
PROGETTO: DPCA0349 D 20	CODICE ELAB. P00VI06STRDC01		
D		-	-
C		-	-
B		-	-
A	EMISSIONE	NOV. 2020	P. COSMELLI G. PIAZZA G. PIAZZA
REV.	DESCRIZIONE	DATA	REDATTO VERIFICATO APPROVATO