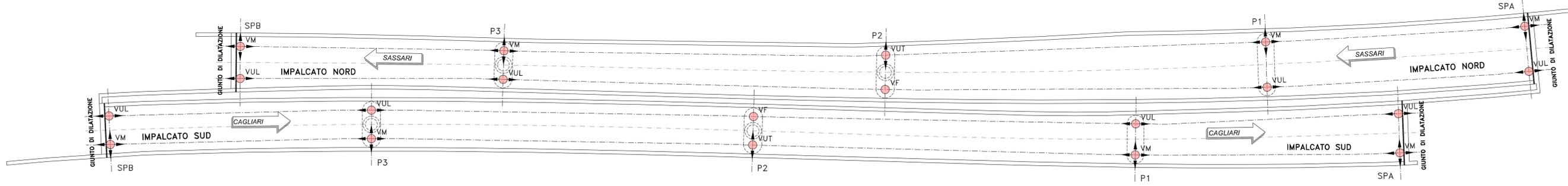


## SCHEMA DI VINCOLO



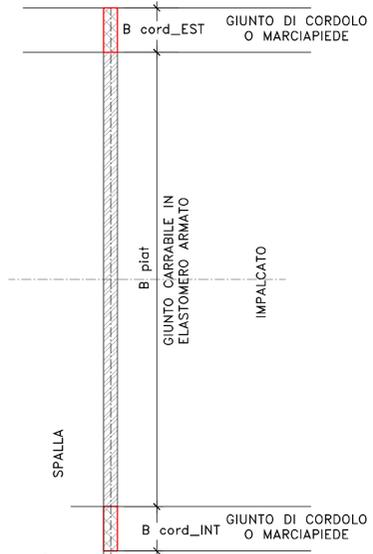
- ### NOTE E PRESCRIZIONI
- IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHIO D'APPOGGIO E TRAVE D'IMPALCATO AVVERRA' MEDIANTE PERNO IN POSIZIONE CENTRALE CHE VA AD INSERIRSI SU UN FORO RICAVATO IN APPOSITA CONTROPIASTRA SALDATA ALLA PIATTABANDA INFERIORE.
  - IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHI DI APPOGGIO DI TIPO FISSO O UNIDIREZIONALI E BAGGIOLI AVVERRA' MEDIANTE ZANCHE INGHISATE CON MALTA ESPANSIVA TIPO EMACO IN APPOSITI "RISPARMI" RICAVATI NEI BAGGIOLI IN FASE DI GETTO.
  - IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHI DI APPOGGIO DI TIPO MULTIDIREZIONALE E BAGGIOLI AVVERRA' MEDIANTE INCOLLAGGIO CON RESINA EPOSSIDICA. PREVEDERE UNO SPESSORE MEDIO PARI A 3 cm DI MALTA ESPANSIVA TIPO EMACO AL DI SOTTO DI CIASCUN APPARECCHIO DI APPOGGIO.

**APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO**  
 VF APPARECCHIO FISSO  
 VUT APPARECCHIO UNI TRASVERSALE  
 VUL APPARECCHIO UNI LONGITUDINALE  
 VM APPARECCHIO MOBILE

**CARATTERISTICHE PRESTAZIONALI APPARECCHI DI APPOGGIO**  
 $N_{slu}$  MASSIMO CARICO VERTICALE SLU  
 $V_{slu}$  MASSIMO CARICO ORIZZONTALE LONGITUDINALE SLU  
 $V_{t\ slu}$  MASSIMO CARICO ORIZZONTALE TRASVERSALE SLU  
 $S_{long}$  SCORRIMENTO IN DIREZIONE LONGITUDINALE  
 $S_{trasv}$  SCORRIMENTO IN DIREZIONE TRASVERSALE

**CARATTERISTICHE PRESTAZIONALI GIUNTI DI DILATAZIONE**  
 $S_{long\ tot}$  SCORRIMENTO COMPLESSIVO IN DIREZIONE LONGITUDINALE  
 $S_{trasv\ tot}$  SCORRIMENTO COMPLESSIVO IN DIREZIONE TRASVERSALE  
 $B_{cord\ sx}$  o  $B_{cord\ dx}$  LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE DI CORDOLO O MARCIAPIEDE IN CORRISPONDENZA ELEMENTO MARGINALE SX O INTERNO  
 $B_{piat}$  LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE IN ELASTOMERO ARMATO DA DISPORRE IN CORRISPONDENZA PIATTAFORMA STRADALE  
 $B_{cord\ dx}$  o  $B_{cord\ est}$  LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE DI CORDOLO O MARCIAPIEDE IN CORRISPONDENZA ELEMENTO MARGINALE DX O ESTERNO

### SCHEMA DISTRIBUZIONE GIUNTO DI DILATAZIONE



### VI01 FS - VIADOTTO MASCARI 1 - CARREGGIATA DESTRA (DIR. SASSARI)

**APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO**

Allineamento	Tip	TRAVI INTERNE						TRAVI ESTERNE						
		$N_s\ slu$ [kN]	$V_{slu}$ [kN]	$V_{t\ slu}$ [kN]	$S_{long} \pm$ [mm]	$S_{trasv} \pm$ [mm]	rot [rad]	Tip	$N_s\ slu$ [kN]	$V_{slu}$ [kN]	$V_{t\ slu}$ [kN]	$S_{long} \pm$ [mm]	$S_{trasv} \pm$ [mm]	rot [rad]
SPA	VUL	6000		1000	100		0.010	VM	6000			100	25	0.010
P1	VUL	19000		3000	100		0.010	VM	19000			100	25	0.010
P2	VF	19000	3000	3000			0.010	VUT	19000	3000			25	0.010
P3	VUL	19000		3000	100		0.010	VM	19000			100	25	0.010
SPB	VUL	6000		1000	100		0.010	VM	6000			100	25	0.010

**GIUNTI DI DILATAZIONE**

Allineamento	$S_{long\ tot}$ [mm]	$S_{trasv\ tot}$ [mm]	$B_{cord\ int}$ [m]	$B_{piat}$ [m]	$B_{cord\ est}$ [m]
SPA	200	50	0.75	13.50	0.75
SPB	200	50	0.75	10.95	0.75

### VI01 FS - VIADOTTO MASCARI 1 - CARREGGIATA SINISTRA (DIR. CAGLIARI)

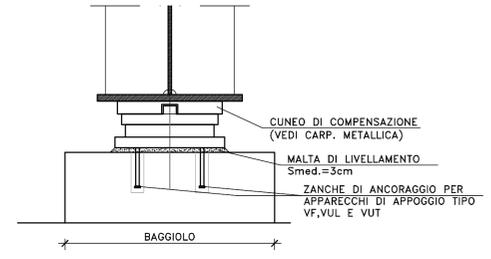
**APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO**

Allineamento	Tip	TRAVI INTERNE						TRAVI ESTERNE						
		$N_s\ slu$ [kN]	$V_{slu}$ [kN]	$V_{t\ slu}$ [kN]	$S_{long} \pm$ [mm]	$S_{trasv} \pm$ [mm]	rot [rad]	Tip	$N_s\ slu$ [kN]	$V_{slu}$ [kN]	$V_{t\ slu}$ [kN]	$S_{long} \pm$ [mm]	$S_{trasv} \pm$ [mm]	rot [rad]
SPA	VUL	6000		1000	100		0.010	VM	6000			100	25	0.010
P1	VUL	19000		3000	100		0.010	VM	19000			100	25	0.010
P2	VF	19000	3000	3000			0.010	VUT	19000	3000			25	0.010
P3	VUL	19000		3000	100		0.010	VM	19000			100	25	0.010
SPB	VUL	6000		1000	100		0.010	VM	6000			100	25	0.010

**GIUNTI DI DILATAZIONE**

Allineamento	$S_{long\ tot}$ [mm]	$S_{trasv\ tot}$ [mm]	$B_{cord\ int}$ [m]	$B_{piat}$ [m]	$B_{cord\ est}$ [m]
SPA	200	50	0.75	12.05	0.75
SPB	200	50	0.75	9.95	0.75

### SCHEMA APPARECCHIO D'APPOGGIO SCALA 1:20



- SIMBOLOGIA :**
- VUL - APPOGGIO UNIDIREZIONALE LONGITUDINALE
  - VUT - APPOGGIO UNIDIREZIONALE TRASVERSALE
  - VM - APPOGGIO MULTIDIREZIONALE
  - VF - APPOGGIO FISSO

**Sanas**  
GRUPPO FS ITALIANE

**Direzione Progettazione e Realizzazione Lavori**

S.S.131 "Carlo Felice"  
 Completamento itinerario Sassari - Olbia.  
 Potenziamento e messa in sicurezza S.S.131  
 dal km 192+500 al km 209+500.  
 2° Lotto dal km 202+000 al km 209+500

**PROGETTO DEFINITIVO** cod. CA357

PROGETTAZIONE: **ATI VIA - SERING - VDP - BRENG**

RESPONSABILE DELL'INTEGRAZIONE DELLE PRESTAZIONI SPECIALISTICHE: **GIOVANNI PIAZZA** (Ord. Ing. Prov. Roma 427296)  
 GRUPPO DI PROGETTAZIONE: **GIOVANNI PIAZZA** (Ord. Ing. Prov. Roma 260371)

PROGETTISTA:  
 Responsabile Tracciato stradale: Dott. Ing. Massimo Capasso (Ord. Ing. Prov. Roma 260371)  
 Responsabile Strutture: Dott. Ing. Giovanni Piazza (Ord. Ing. Prov. Roma 272266)  
 Responsabile Idraulica, Geotecnica e Impianti: Dott. Ing. Sergio Mola (Ord. Ing. Prov. Palermo 28752)  
 Responsabile Ambiente: Dott. Ing. Francesco Ventura (Ord. Ing. Prov. Roma 14660)

COORDINATORE SICUREZZA IN FASE DI PROGETTAZIONE:  
 Dott. Ing. Matteo Di Giovanni (Ord. Ing. Prov. Roma 15138)

RESPONSABILE SIA:  
 Dott. Ing. Francesco Ventura (Ord. Ing. Prov. Roma 14660)

VISTO: IL RESPONSABILE DEL PROCEDIMENTO:  
 Dott. Ing. Edoardo Quattone

**OPERE D'ARTE MAGGIORI**  
**VIADOTTI E PONTI**  
**VI01 - VIADOTTO FERROVIA**

Schema di vincolo con caratteristiche prestazionali apparecchi di appoggio e giunti

CODICE PROGETTO	NOME FILE	REVISIONE	SCALA:
DPCA0357	CA357_P00VI01STRDC01_A	A	-
PROGETTO	LV. PROG. ANNO	CODICE ELAB.	
DPCA0357	D 20	P00VI01STRDC01	
D			
C			
B			
A	EMISSIONE	GIU. 2021	A. AMEROSI
REV.	DESCRIZIONE	DATA	REDDATO
			VERIFICATO
			APPROVATO