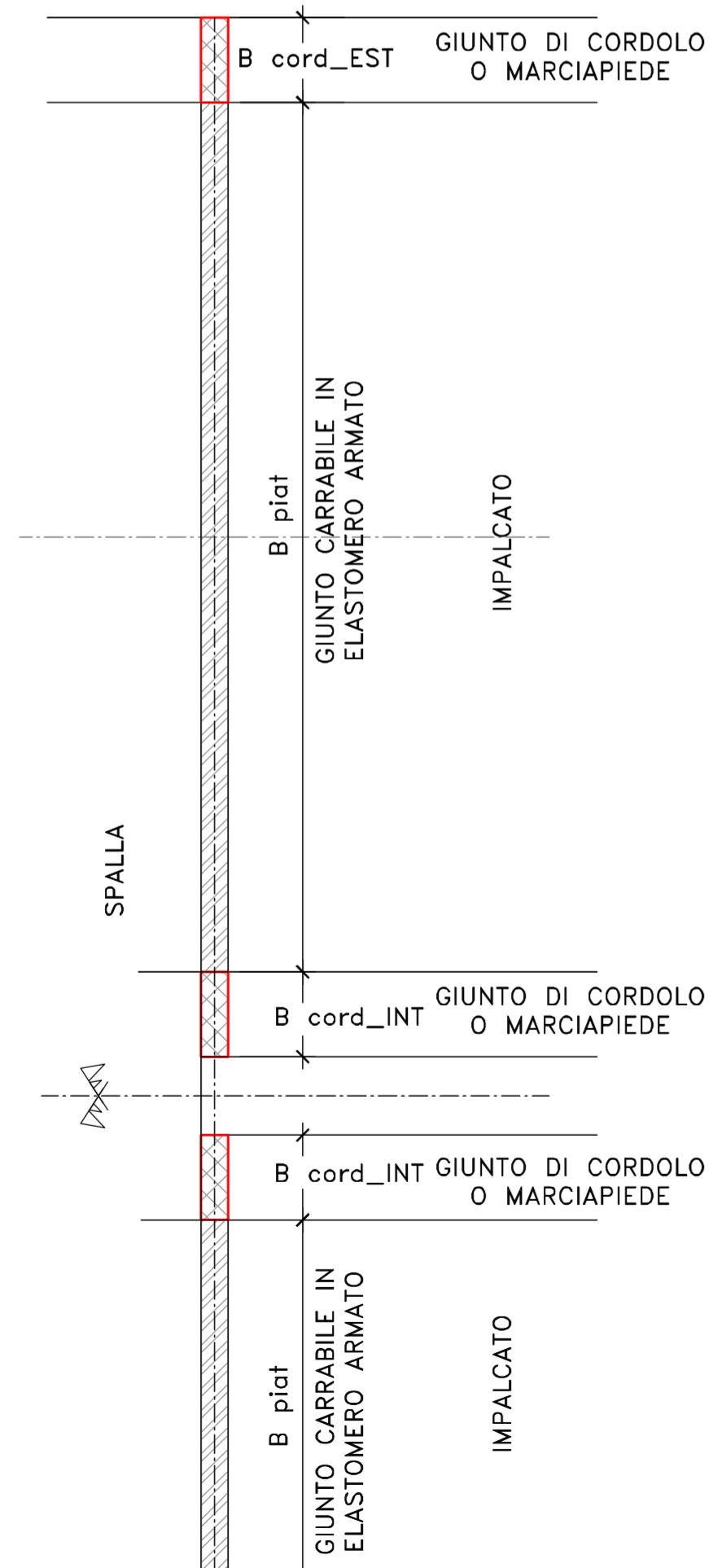


**NOTE E PRESCRIZIONI**

- IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHIO D'APPOGGIO E TRAVE D'IMPALCATO AVVERRA' MEDIANTE PERNO IN POSIZIONE CENTRALE CHE VA AD INSERIRSI SU UN FORO RICAVATO IN APPOSITA CONTROPIASTRA SALDATA ALLA PIATTABANDA INFERIORE.
- IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHI DI APPOGGIO DI TIPO FISSO O UNIDIREZIONALI E BAGGIOLI AVVERRA' MEDIANTE ZANCHE INGHISATE CON MALTA ESPANSIVA TIPO EMACO IN APPOSITI "RISPARMI" RICAVATI NEI BAGGIOLI IN FASE DI GETTO.
- IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHI DI APPOGGIO DI TIPO MULTIDIREZIONALE E BAGGIOLI AVVERRA' MEDIANTE INCOLLAGGIO CON RESINA EPOSSIDICA. PREVEDERE UNO SPESSORE MEDIO PARI A 3 cm DI MALTA ESPANSIVA TIPO EMACO AL DI SOTTO DI CIASCUN APPARECCHIO DI APPOGGIO.

**SCHEMA DISTRIBUZIONE GIUNTO DI DILATAZIONE**



**APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO**

- VF APPARECCHIO FISSO
- VUT APPARECCHIO UNI TRASVERSALE
- VUL APPARECCHIO UNI LONGITUDINALE
- VM APPARECCHIO MOBILE

**CARATTERISTICHE PRESTAZIONALI APPARECCHI DI APPOGGIO**

- $N_{ed\ SLU}$  MASSIMO CARICO VERTICALE SLU
- $V_{I\ SLU}$  MASSIMO CARICO ORIZZONTALE LONGITUDINALE SLU
- $V_{T\ SLU}$  MASSIMO CARICO ORIZZONTALE TRASVERSALE SLU
- $S_{long}$  SCORRIMENTO IN DIREZIONE LONGITUDINALE
- $S_{trasv}$  SCORRIMENTO IN DIREZIONE TRASVERSALE

**CARATTERISTICHE PRESTAZIONALI GIUNTI DI DILATAZIONE**

- $S_{long\ tot}$  SCORRIMENTO COMPLESSIVO IN DIREZIONE LONGITUDINALE
- $S_{trasv\ tot}$  SCORRIMENTO COMPLESSIVO IN DIREZIONE TRASVERSALE
- $B_{cord\_sx}$  o  $B_{cord\_dx}$  LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE DI CORDOLO O MARCIAPIEDE IN CORRISPONDENZA ELEMENTO MARGINALE SX O INTERNO
- $B_{piat}$  LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE IN ELASTOMERO ARMATO DA DISPORRE IN CORRISPONDENZA PIATTAFORMA STRADALE
- $B_{cord\_dx}$  o  $B_{cord\_est}$  LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE DI CORDOLO O MARCIAPIEDE IN CORRISPONDENZA ELEMENTO MARGINALE DX O ESTERNO

**SIMBOLOGIA :**

- VUL - APPOGGIO UNIDIREZIONALE LONGITUDINALE
- VUT - APPOGGIO UNIDIREZIONALE TRASVERSALE
- VM - APPOGGIO MULTIDIREZIONALE
- VF - APPOGGIO FISSO

**VI06 - GIUNCHEDDU - CARREGGIATA DESTRA (DIR. SASSARI)**

**APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO**

Allineamento	Tip	TRAVI INTERNE						TRAVI ESTERNE						
		$N_{ed\ SLU}$ [kN]	$V_{I\ SLU}$ [kN]	$V_{T\ SLU}$ [kN]	$S_{long\ \pm}$ [mm]	$S_{trasv\ \pm}$ [mm]	rot [rad]	Tip	$N_{ed\ SLU}$ [kN]	$V_{I\ SLU}$ [kN]	$V_{T\ SLU}$ [kN]	$S_{long\ \pm}$ [mm]	$S_{trasv\ \pm}$ [mm]	rot [rad]
SPA	VUL	5000		500	100		0.010	VM	5000			100	25	0.010
P1	VUL	15000		3000	100		0.010	VM	15000			100	25	0.010
P2	VF	15000	3000	3000			0.010	VUT	15000	3000			25	0.010
P3	VF	15000	3000	3000			0.010	VUT	15000	3000			25	0.010
P4	VUL	15000		3000	100		0.010	VM	15000			100	25	0.010
SPB	VUL	5000		500	100		0.010	VM	5000			100	25	0.010

**GIUNTI DI DILATAZIONE**

Allineamento	$S_{long\ tot}$ [mm]	$S_{trasv\ tot}$ [mm]	$B_{cord\_int}$ [m]	$B_{piat}$ [m]	$B_{cord\_est}$ [m]
SPA	200	50	0.75	10.75	0.75
SPB	200	50	0.75	10.75	0.75

**VI06 - GIUNCHEDDU - CARREGGIATA SINISTRA (DIR. CAGLIARI)**

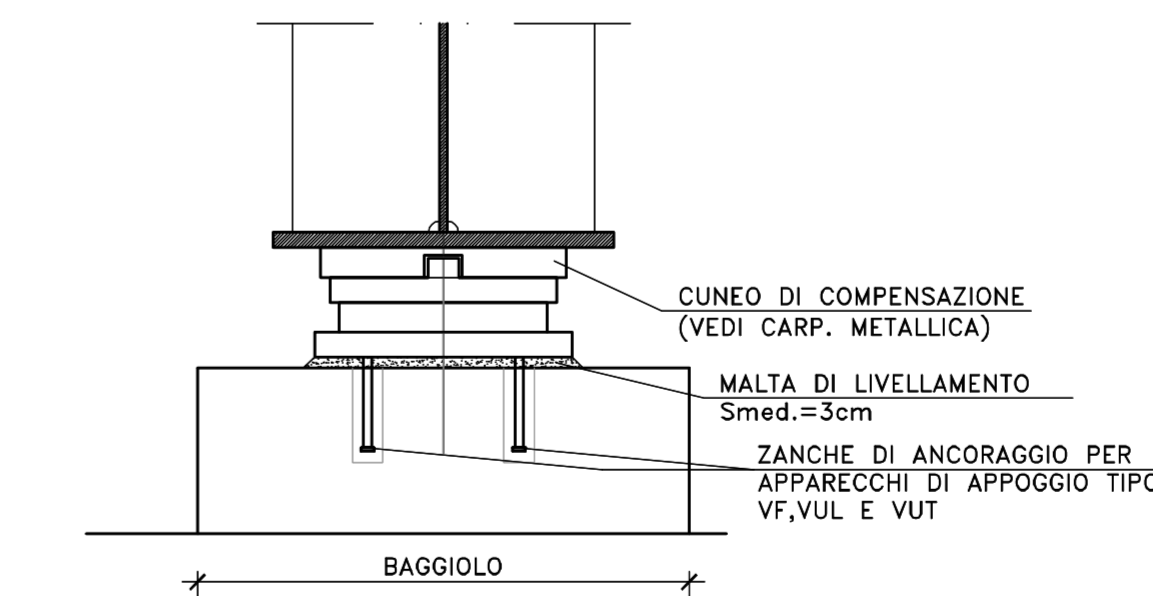
**APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO**

Allineamento	Tip	TRAVI INTERNE						TRAVI ESTERNE						
		$N_{ed\ SLU}$ [kN]	$V_{I\ SLU}$ [kN]	$V_{T\ SLU}$ [kN]	$S_{long\ \pm}$ [mm]	$S_{trasv\ \pm}$ [mm]	rot [rad]	Tip	$N_{ed\ SLU}$ [kN]	$V_{I\ SLU}$ [kN]	$V_{T\ SLU}$ [kN]	$S_{long\ \pm}$ [mm]	$S_{trasv\ \pm}$ [mm]	rot [rad]
SPA	VUL	5000		500	100		0.010	VM	5000			100	25	0.010
P1	VUL	15000		3000	100		0.010	VM	15000			100	25	0.010
P2	VF	15000	3000	3000			0.010	VUT	15000	3000			25	0.010
P3	VF	15000	3000	3000			0.010	VUT	15000	3000			25	0.010
P4	VUL	15000		3000	100		0.010	VM	15000			100	25	0.010
SPB	VUL	5000		500	100		0.010	VM	5000			100	25	0.010

**GIUNTI DI DILATAZIONE**

Allineamento	$S_{long\ tot}$ [mm]	$S_{trasv\ tot}$ [mm]	$B_{cord\_int}$ [m]	$B_{piat}$ [m]	$B_{cord\_est}$ [m]
SPA	200	50	0.75	9.77	0.75
SPB	200	50	0.75	9.77	0.75

**SCHEMA APPARECCHIO D'APPOGGIO**  
SCALA 1:20



Direzione Progettazione e Realizzazione Lavori

S.S.131 "Carlo Felice"  
Completamento itinerario Sassari - Olbia.  
Potenziamento e messa in sicurezza S.S.131  
dal km 192+500 al km 209+500.  
2° Lotto dal km 202+000 al km 209+500

**PROGETTO DEFINITIVO**

PROGETTAZIONE: ATI VIA - SERING - VDP - BRENG

RESPONSABILE DELL'INTEGRAZIONE DELLE PRESTAZIONI SPECIALIZZATE: **GIOVANNI PIAZZA**  
Dott. Ing. Giovanni Piazza (Ord. Ing. Prov. Roma 427296)

GRUPPO DI PROGETTAZIONE  
MANDATARIO: MANDANTE:

PROGETTISTA:  
Responsabile Tracciato stradale: Dott. Ing. Massimo Caporali (Ord. Ing. Prov. Roma 26031)  
Responsabile Strutture: Dott. Ing. Giovanni Piazza (Ord. Ing. Prov. Roma 23286)  
Responsabile Idraulica, Geotecnica e Impianti: Dott. Ing. Sergio Di Vito (Ord. Ing. Prov. Palermo 28752)  
Responsabile Ambiente: Dott. Ing. Francesco Ventura (Ord. Ing. Prov. Roma 14666)

COORDINATORE SICUREZZA IN FASE DI PROGETTAZIONE:  
Dott. Ing. Matteo Di Giovanni (Ord. Ing. Prov. Roma 15158)

RESPONSABILE SIA:  
Dott. Ing. Francesco Ventura (Ord. Ing. Prov. Roma 14666)

VISTO: IL RESPONSABILE DEL PROCEDIMENTO:  
Dott. Ing. Edoardo Guattone

Logos: VIA INGEGNERIA, SERING INGEGNERIA, vdp, BRENG BRIDGE ENGINEERING

**OPERE D'ARTE MAGGIORI**  
**VIADOTTI E PONTI**  
**VI06 - VIADOTTO RIO GIUNCHEDDU**

Schema di vincolo con caratteristiche prestazionali apparecchi di appoggio e giunti

CODICE PROGETTO	NOME FILE	REVISIONE	SCALA:
PROGETTO: DPCA0357	CA357_P00VI06STRDC01_A		
ELAB.:	P00VI06STRDC01	A	-
D			
C			
B			
A	EMISSIONE	GIU. 2021	A. AMBROSI, G. PIAZZA, G. PIAZZA
REV.	DESCRIZIONE	DATA	REDATTO VERIFICATO APPROVATO