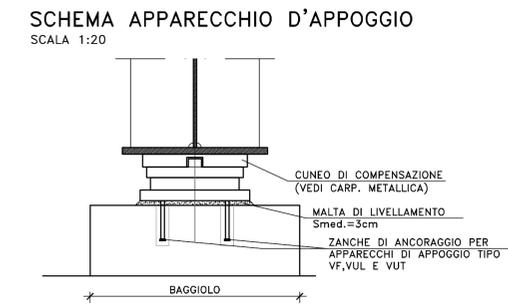
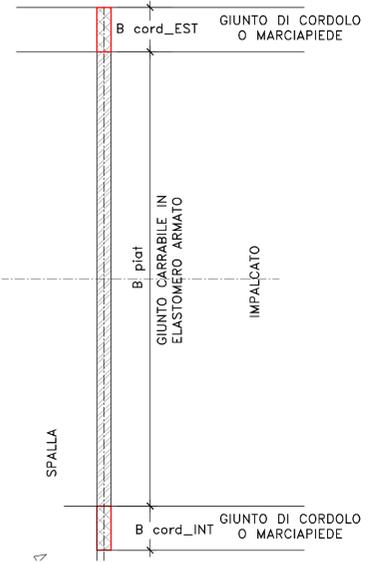


- SIMBOLOGIA :**
- VUL - APPOGGIO UNIDIREZIONALE LONGITUDINALE
 - VUT - APPOGGIO UNIDIREZIONALE TRASVERSALE
 - VM - APPOGGIO MULTIDIREZIONALE
 - VF - APPOGGIO FISSO
 - VUL* - APPOGGIO UNIDIREZIONALE LONGITUDINALE REAGENTE A TRAZIONE



- APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO**
- VF APPARECCHIO FISSO
 - VUT APPARECCHIO UNI TRASVERSALE
 - VUL APPARECCHIO UNI LONGITUDINALE
 - VM APPARECCHIO MOBILE
- CARATTERISTICHE PRESTAZIONALI APPARECCHI DI APPOGGIO**
- N_{slu} MASSIMO CARICO VERTICALE SLU
 - V_l SLU MASSIMO CARICO ORIZZONTALE LONGITUDINALE SLU
 - V_t SLU MASSIMO CARICO ORIZZONTALE TRASVERSALE SLU
 - S_{long} SCORRIMENTO IN DIREZIONE LONGITUDINALE
 - S_{trasv} SCORRIMENTO IN DIREZIONE TRASVERSALE
- CARATTERISTICHE PRESTAZIONALI GIUNTI DI DILATAZIONE**
- S_{long tot} SCORRIMENTO COMPLESSIVO IN DIREZIONE LONGITUDINALE
 - S_{trasv tot} SCORRIMENTO COMPLESSIVO IN DIREZIONE TRASVERSALE
 - B_{cord_sx} o B_{cord_dx} LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE DI CORDOLO O MARCIAPIEDE IN CORRISPONDENZA ELEMENTO MARGINALE SX O INTERNO
 - B_{piat} LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE IN ELASTOMERO ARMATO DA DISPORRE IN CORRISPONDENZA PIATTAFORMA STRADALE
 - B_{cord_sx} o B_{cord_est} LARGHEZZA DEL GIUNTO DI DILATAZIONE DI CORDOLO O MARCIAPIEDE IN CORRISPONDENZA ELEMENTO MARGINALE DX O ESTERNO

SCHEMA DISTRIBUZIONE GIUNTO DI DILATAZIONE



CV01 - CAVALCAVIA

APPARECCHI DI APPOGGIO IN ACCIAIO-TEFLON A DISCO ELASTOMERICO CONFINATO

Allineamento	Tip	TRAVI INTERNE							TRAVI ESTERNE						
		N _s sl _u [kN]	N _s sl _u (-) [kN]	V _l SLU [kN]	V _t SLU [kN]	S _{long} ± [mm]	S _{trasv} ± [mm]	rot [rad]	Tip	N _s sl _u [kN]	V _l SLU [kN]	V _t SLU [kN]	S _{long} ± [mm]	S _{trasv} ± [mm]	rot [rad]
SPA	VUL*	5000	-2000		500	100		0.010	VM	5000			100	25	0.010
P1	VUL	8000			2000	50		0.010	VM	8000			50	25	0.010
P2	VF	8000		2000	2000			0.010	VUT	8000	2000			25	0.010
P3	VUL	8000			2000	50		0.010	VM	8000			50	25	0.010
SPB	VUL*	5000	-2000		500	100		0.010	VM	5000			100	25	0.010

GIUNTI DI DILATAZIONE

Allineamento	S _{long tot} [mm]	S _{trasv tot} [mm]	B _{cord_sx} [m]	B _{piat} [m]	B _{cord_dx} [m]
SPA	200	50	0.75	7.70	0.75
SPB	200	50	0.75	7.00	0.75

- NOTE E PRESCRIZIONI**
- IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHIO D'APPOGGIO E TRAVE D'IMPALCATO AVVERRA' MEDIANTE PERNO IN POSIZIONE CENTRALE CHE VA AD INSERIRSI SU UN FORO RICAVATO IN APPOSITA CONTROPIASTRA SALDATA ALLA PIATTABANDA INFERIORE.
 - IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHI DI APPOGGIO DI TIPO FISSO O UNIDIREZIONALI E BAGGIOLI AVVERRA' MEDIANTE ZANCHE INGHISATE CON MALTA ESPANSIVA TIPO EMACO IN APPOSITI "RISPARMI" RICAVATI NEI BAGGIOLI IN FASE DI GETTO.
 - IL COLLEGAMENTO TRA APPARECCHI DI APPOGGIO DI TIPO MULTIDIREZIONALE E BAGGIOLI AVVERRA' MEDIANTE INCOLLAGGIO CON RESINA EPOSSIDICA.
 - PREVEDERE UNO SPESSORE MEDIO PARI A 3 cm DI MALTA ESPANSIVA TIPO EMACO AL DI SOTTO DI CIASCUN APPARECCHIO DI APPOGGIO.



S.S.131 "Carlo Felice"
Completamento itinerario Sassari - Olbia.
Potenziamento e messa in sicurezza S.S.131
dal km 192+500 al km 209+500.
2° Lotto dal km 202+000 al km 209+500

PROGETTO DEFINITIVO cod. CA357

PROGETTAZIONE: **ATI VIA - SERING - VDP - BRENG**

RESPONSABILE DELL'INTEGRAZIONE DELLE PRESTAZIONI SPECIALISTICHE: **GRUPPO DI PROGETTAZIONE**
Dott. Ing. Giovanni Piazza (Ord. Ing. Prov. Roma 427296)

PROGETTISTA:
Responsabile Tracciato stradale: Dott. Ing. Massimo Caporali (Ord. Ing. Prov. Roma 26031)
Responsabile Strutture: Dott. Ing. Giovanni Piazza (Ord. Ing. Prov. Roma 27286)
Responsabile Idraulica, Geotecnica e Impianti: Dott. Ing. Sergio Di Stefano (Ord. Ing. Prov. Palermo 3875)
Responsabile Ambiente: Dott. Ing. Francesco Ventura (Ord. Ing. Prov. Roma 14666)

COORDINATORE SICUREZZA IN FASE DI PROGETTAZIONE:
Dott. Ing. Matteo Di Giovanni (Ord. Ing. Prov. Roma 15138)

RESPONSABILE SIA:
Dott. Ing. Francesco Ventura (Ord. Ing. Prov. Roma 14666)

VISTO: IL RESPONSABILE DEL PROCEDIMENTO:
Dott. Ing. Edoardo Quattrone

MANDATARIA: **VIÀ INGENGERIA** **SERING INGENGERIA** **VDP** **BRENG BRIDGE ENGINEERING**

OPERE D'ARTE MINORI CAVALCAVIA CV01

Schema di vincolo con caratteristiche prestazionali apparecchi di appoggio e giunti

CODICE PROGETTO		NOME FILE		REVISIONE		SCALA:	
CA357_P00CV01STRDC01_A		CA357_P00CV01STRDC01_A		-		-	
DPCA0357 D 20		CODICE ELAB. P00CV01STRDC01		A		-	
D							
C							
B							
A	EMISSIONE	GIU. 2021	A. AMBROSI	G. PIAZZA	G. PIAZZA		
REV.	DESCRIZIONE	DATA	REDATTO	VERIFICATO	APPROVATO		