

DIAGRAMMA DELLE VELOCITA'	
ANDAMENTO ALTIMETRICO	
ANDAMENTO PLANIMETRICO	
ETTOMETRICHE	
DIAGRAMMA DI VISIBILITA'	
SCALA DISTANZE 1:1000	
DVL (>)	
CONFRONTO DVL_VPA (>)	
ALLARGAMENTI DI VISIBILITA'	

DIAGRAMMA DELLE VELOCITA'

ANDAMENTO ALTIMETRICO

ANDAMENTO PLANIMETRICO

ETOMETRICHE

DIAGRAMMA DI VISIBILITA'

— DVL
— VPA

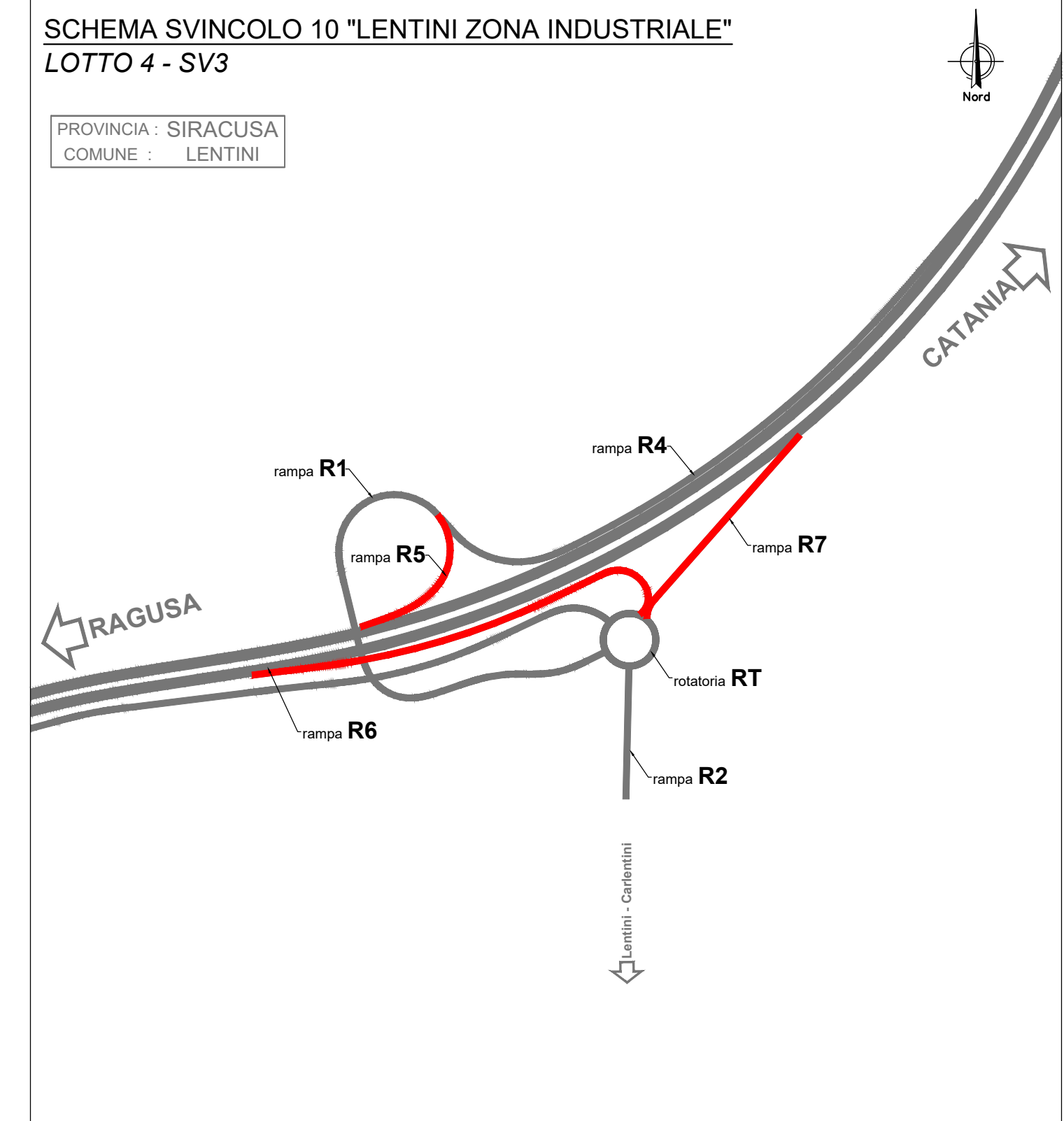
SCALA DISTANZE 1:1000

DVL (>)

CONFRONTO DVL_VPA (>)

ALLARGAMENTI DI VISIBILITA'

DIAGRAMMA DELLE VELOCITA'		
ANDAMENTO ALTIMETRICO		
ANDAMENTO PLANIMETRICO		
ETTOMETRICHE		
DIAGRAMMA DI VISIBILITA'		
SCALA DISTANZE 1:1000		
DVL (>)		
CONFRONTO DVL_VPA (>)		
SX		
ALLARGAMENTI DI VISIBILITA'		
DX		





GRUPPO F. ITALIANE

Direzione Progettazione e Realizzazione Lavori

ITINERARIO RAGUSA-CATANIA

Collegamento viario compreso tra lo Svincolo della S.S. 514 "di Chiaramonte" e la S.S. 115 e lo Svincolo della S.S. 194 "Ragusa" - LOTTO 4 - Dallo svincolo n. 8 "Francofonte" (compreso) allo svincolo della "Ragusa" (escluso)

PROGETTO ESECUTIVO		COD. PA89
PROGETTAZIONE: ATI SINTAGMA - GP INGEGNERIA - COOPPROGETTI-GDG - ICARIA - OMNISERVICE		
PROGETTISTA RESPONSABILE DELL'INTEGRAZIONE DELLE PROVAZIONI SPECIALI: Dott. Ing. Nando Granieri Ordine degli Ingegneri della Prov. di Perugia n° A351 		
IL RESPONSABILE Dott. Gen. Giorgio Compagnini Ordine dei Geologi della Regione Umbria n° 108		
IL COORDINATORE PER LA SICUREZZA IN FASE DI PROGETTAZIONE: Dott. Ing. Filippo Rambalano Ordine degli Ingegneri della Provincia di Perugia n° A373		
VISTO IL RESPONSABILE DEL PROCEDIMENTO Dott. Ing. Luigi Mupo 		
PROGETTO INFRASTRUTTURA SVINCOLO 10 "Lentini Zona Industriale" Diagrammi di velocità e visuale libera - Tav. 2 di 2		

CODICE PROGETTO	NOME FILE	REVISIONE	SCALA:
PROGETTO LQ408Z E 2101	v0431G07RAUG04 CODICE SCALE: V04 G04 V03 TRA DG02	A	1:200

A	Emissione	Già 2021	S. Scopetto	F. Durantiello	N. Granieri
REV.	DESCRIZIONE	DATA	REDATTO	VERIFICATO	APPROVATO